

## Développement : Méthode de Gauss

**Réf :** Ramis "Tout-en-un pour la licence" Vol 2

### Théorème :

1. la méthode  $\int_a^b f(x)w(x)dx \approx \sum_{i=0}^n \lambda_i f(x_i)$  pour  $(x_i)$  racines de  $P_{n+1}$  et  $\lambda_i = \int_a^b L_i(x) w(x) dx$  est d'ordre  $2n+1$
2. S'il existe  $(x_0, \dots, x_n, \lambda_0, \dots, \lambda_n)$  telle  $\int_a^b f(x)w(x)dx \approx \sum_{i=0}^n \lambda_i f(x_i)$  est d'ordre  $2n+1$  alors  $(x_0, \dots, x_n, \lambda_0, \dots, \lambda_n)$  est unique

2. On suppose qu'il existe  $(x_0, \dots, x_n, \lambda_0, \dots, \lambda_n)$  telle  $\int_a^b f(x)w(x)dx \approx \sum_{i=0}^n \lambda_i f(x_i)$  est d'ordre  $2n+1$

soit  $\int_a^b P(x)w(x)dx = \sum_{i=0}^n \lambda_i P(x_i)$  pour tout  $P \in \mathbb{R}_{2n+1}[X]$

soit  $Q(x) = \prod_{i=0}^n (X - x_i)$ ,  $\deg Q = n+1$

$\forall P \in \mathbb{R}_n[X]$  alors  $\deg QP \leq 2n+1$ , ainsi la méthode est exacte pour le polyn  $QP$

$$\int_a^b QP(t) \pi(t) dt = \sum_{i=0}^n \lambda_i QP(x_i)$$

or  $Q(x_i) = 0$  pour tout  $i \in [0, n]$  par construction de  $Q$  donc  $\int_a^b QP(t) \pi(t) dt = 0$

Soit  $(P_n)$  la famille de polynômes orthogonaux obtenue par le procédé d'orthogonalisation de Gram-Schmidt de la base canonique, alors dans  $\mathbb{R}_{n+1}[X]$   $P_{n+1} \in \mathbb{R}_n^\perp[X]$ , et  $\dim \mathbb{R}_n^\perp[X] = 1$ . Prenons de plus  $P_{n+1}$  de coef dominant 1.

Comme  $\int_a^b QP(t) \pi(t) dt = 0$  pour tout  $P \in \mathbb{R}_n[X]$  et  $\deg Q = n+1$  alors dans  $\mathbb{R}_{n+1}[X]$ ,  $Q \in \mathbb{R}_n^\perp[X]$  et donc  $Q$  et  $P_{n+1}$  sont colinéaires. Ils ont un coef dominant 1 donc  $Q = P_{n+1}$ , et les  $(x_i)$  sont les racines de  $P_{n+1}$ .

Soit  $(L_i)_{0 \leq i \leq n}$  les polynômes d'interpolation élémentaires de Lagrange associés au syst  $\{x_0, \dots, x_n\}$ , ce sont des polynômes de  $\deg n$ .

La méthode est exacte pour ces polynômes :  $\int_a^b L_j(t) \pi(t) dt = \sum_{i=0}^n \lambda_i L_j(x_i) = \lambda_j$

1. Les polyn orthogonaux pour ce prod scalaire  $(P_{n+1})$  possèdent  $(n+1)$  racines réelles distinctes.

Pour ces racines, on prend  $(L_i)$  la famille de polynômes de Lagrange associée.

On pose  $\lambda_i = \int_a^b L_i(t) \pi(t) dt$ , on montre que la méthode  $\int_a^b f(t) \pi(t) dt \approx \sum_{i=0}^n \lambda_i f(x_i)$  est d'ordre  $2n+1$

Elle est déjà d'ordre au moins  $n$  car :

Par définition elle est exacte pour les polynômes de Lagrange et que cette famille forme une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ ,

$$\forall P \in \mathbb{R}_n[X], P = \sum_{i=0}^n \beta_i L_i, \int_a^b P(t) \pi(t) dt = \sum_{i=0}^n \beta_i \int_a^b L_i(t) \pi(t) dt = \sum_{i=0}^n \beta_i \lambda_i \text{ or } \beta_j = P(x_j)$$

donc  $\int_a^b P(t) \pi(t) dt = \sum_{i=0}^n \lambda_i P(x_i)$  donc méthode d'ordre  $n$ .

Soit  $P \in \mathbb{R}_{2n+1}[X]$ , il existe  $Q, R$  tels que  $P = QP_{n+1} + R$  avec  $\deg Q, \deg R \leq n$

$$\int_a^b P(t) \pi(t) dt = \int_a^b QP_{n+1}(t) \pi(t) dt + \int_a^b R(t) dt = \langle Q, P_{n+1} \rangle + \sum_{i=0}^n \lambda_i R(x_i), \text{ car la méthode est d'ordre au}$$

moins  $n$

Or  $\langle Q, P_{n+1} \rangle = 0$  car  $\deg Q \leq n$  et  $P_{n+1}$  est ortho à  $\mathbb{R}_n[X]$

$$\text{donc } \int_a^b P(t) \pi(t) dt = \sum_{i=0}^n \lambda_i R(x_i) \text{ or pour tout } x_i : P(x_i) = QP_{n+1}(x_i) + R(x_i) = R(x_i)$$

$$\text{donc } \int_a^b P(t) \pi(t) dt = \sum_{i=0}^n \lambda_i P(x_i) \text{ et la méthode est exacte pour tout } P \in \mathbb{R}_{2n+1}[X]$$

La méthode est d'ordre au moins  $2n+1$

$$\text{et } \int_{-1}^1 Q^2(x) \pi(x) dx > 0 \text{ or } \sum_{i=0}^n \lambda_i Q^2(x_i) = 0 \text{ et } \deg Q = 2n+2 \text{ donc la méthode est d'ordre } 2n+1.$$

### Méthode de Gauss-Legendre

$$a = -1; b = 1 \text{ et } \pi(x) = 1 \text{ pour tout } x \in [-1; 1]$$

$$\text{Le produit scalaire est : } \langle P, Q \rangle = \int_{-1}^1 P(t)Q(t) dt$$

On orthogonalise la base canonique de  $\mathbb{R}[X] = \{1, X, X^2, \dots\} = \{Q_0, Q_1, Q_2, \dots\}$

$$P_0 = Q_0 = 1$$

$$P_1 = Q_1 - \frac{\langle Q_1, P_0 \rangle}{\langle P_0, P_0 \rangle} P_0 = X - \frac{\int_{-1}^1 x dx}{\int_{-1}^1 1 dx} \cdot 1 = X$$

$$P_2 = Q_2 - \frac{\langle Q_2, P_1 \rangle}{\langle P_1, P_1 \rangle} P_1 - \frac{\langle Q_2, P_0 \rangle}{\langle P_0, P_0 \rangle} P_0 = X^2 - \frac{\int_{-1}^1 x^3 dx}{\int_{-1}^1 x^2 dx} X - \frac{\int_{-1}^1 x^2 dx}{\int_{-1}^1 1 dx} \cdot 1 = X^2 - \frac{2}{3} = X^2 - \frac{2}{3}$$

Pour  $n=0, P_1(x) = x$ , sa racine est  $x_0 = 0, L_0(x) = 1$

$$\text{donc } \lambda_0 = \int_{-1}^1 L_0(t) dt = 2$$

$$\text{On obtient que : } \int_{-1}^1 f(t) dt \approx 2f(0)$$

Pour  $n=1, P_2(x) = x^2 - \frac{2}{3}$ , ses racines sont  $x_0 = -\sqrt{\frac{1}{3}}$  et  $x_1 = \sqrt{\frac{1}{3}}$

$$\text{On a : } L_0(x) = \frac{(x - \sqrt{\frac{1}{3}})}{(-\sqrt{\frac{1}{3}} - \sqrt{\frac{1}{3}})} = -\frac{1}{2\sqrt{\frac{1}{3}}}(x - \sqrt{\frac{1}{3}}) \text{ et } L_1(x) = \frac{(x + \sqrt{\frac{1}{3}})}{(\sqrt{\frac{1}{3}} + \sqrt{\frac{1}{3}})} = \frac{1}{2\sqrt{\frac{1}{3}}}(x + \sqrt{\frac{1}{3}})$$

$$\text{On calcule : } \lambda_0 = \int_{-1}^1 L_0(t) dt = 1 \text{ et } \lambda_1 = \int_{-1}^1 L_1(t) dt = 1$$

$$\text{donc } \int_{-1}^1 f(t) dt \approx f(-\sqrt{\frac{1}{3}}) + f(\sqrt{\frac{1}{3}})$$