

## Applications linéaires et matrices

Soit  $V$  un espace vectoriel de dim finie  $\geq 1$

$B := (e_1, \dots, e_n)$  base de  $V$  fixée

Soit  $x \in V$ , notons  $x_1, \dots, x_n$  ses composantes dans  $B$

$$x := x_1 e_1 + \dots + x_n e_n = \sum_{i=1}^n x_i e_i$$

L'application  $x \mapsto (x)_B$  est un isomorphisme de  $V$  dans  $\mathbb{K}^n$   
 $= (x_1, \dots, x_n)$

L'isomorphisme réciproque est  $(x_1, \dots, x_n) \mapsto x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$

On identifie  $\mathbb{K}^n$  à  $M_{n,1}(\mathbb{K})$

Ainsi: tout  $x \in V$ , on associe le vecteur colonne  $X := (x)_B$

soit

$$X := \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in M_{n,1}(\mathbb{K})$$

Définition Soient  $V$  un espace vectoriel de dim  $n$ .

$B := (e_1, \dots, e_n)$  base de  $V$ ,  $u_1, \dots, u_p$  des vecteurs de  $V$

On appelle matrice de la famille  $(u_1, \dots, u_p)$  dans la base  $B$

la matrice de type  $(n,p)$  définie par:

pour  $j=1 \dots p$ , la  $j^{\text{e}}$  colonne de la matrice est formée des composantes  $u_j$  dans la base  $B$ .

Cette matrice sera notée  $\text{Mat}_B(u_1, \dots, u_p)$

Si l'on note  $a_{ij}$  les composantes (coefficients) de cette matrice

$$\begin{aligned} \text{on a } u_j &= a_{1,j} e_1 + \dots + a_{n,j} e_n \\ &= \sum_{i=1}^n a_{i,j} e_i \quad (j=1 \dots p) \end{aligned}$$

Def. Soient  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels de dimension finie  
 $p := \dim E$  et  $n := \dim F$

Soit  $\mathcal{B} := (e_1, \dots, e_p)$  base de  $E$

$\mathcal{C} := (f_1, \dots, f_n)$  base de  $F$

et  $f: E \rightarrow F$  application linéaire

On appelle matrice dans les bases  $\mathcal{B}$  et  $\mathcal{C}$  la matrice de la famille  $(f(e_1), \dots, f(e_p))$  dans le base  $\mathcal{C}$

Cette matrice est notée  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}(f)$ . Ses coefficients  $a_{ij}$  sont donc caractérisés par les formules suivantes :

$$\underline{f(e_j)} = a_{1j} f_1 + \dots + a_{nj} f_n = \sum_{i=1}^n a_{ij} f_i \quad j=1, \dots, p$$

Rq Le nombre de lignes de  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}(f)$  est la dimension de l'espace d'arrivée  $F$  de  $f$ , c'est-à-dire  $\dim F = n$

Le nombre de colonnes de  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}(f)$  est la dimension de l'espace de départ  $E$  de  $f$ , c'est-à-dire  $\dim E = p$

Pour tout indice  $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$ , la  $j^{\text{e}}$  colonne de  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}(f)$  est formée des composantes du vecteur  $f(e_j)$  dans  $\mathcal{C}$ .

Théorème : Soit  $f: E \rightarrow F$  une application linéaire et  $A \in M_{n,p}(\mathbb{K})$  sa matrice dans les bases  $\mathcal{B}$  et  $\mathcal{C}$ .

Soient  $x \in E$  et  $y = f(x)$

notons

$$X := \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix} \in \mathbb{R}_{p,1}(\mathbb{K}) \quad Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}_{n,1}(\mathbb{K})$$

les matrices colonnes donnent les composantes de  $x$  dans le base  $\mathcal{B}$  et  $y$  dans le base  $\mathcal{C}$

$$Y = AX$$

Preuve  $a_{ij}$  les coefficients de  $A$ . Par définition de  $X$ ,  
 $x = \sum_{j=1}^p x_j e_j$  d'où  $y = \sum_{j=1}^p x_j f(e_j)$  (linéarité)  
 $y = \sum_{j=1}^p x_j \left( \sum_{i=1}^n a_{ij} f_i \right) = \sum_{i=1}^n \left( \sum_{j=1}^p a_{ij} x_j \right) f_i$

$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$  la  $i^{\text{ème}}$  composante  $y_i$  de  $y$  sur la base  $\mathcal{C}$   
 vaut:  $\underline{y_i = \sum_{j=1}^p a_{ij} x_j}$

Prop Soient  $E$  un espace vectoriel de dim finie  $p$  et  $F$  de dim  $n$ .  
 L'espace  $\mathcal{L}(E, F)$  est de dimension  $np$ .

Par exemple, le dual  $E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{K})$  de  $E$  est de dim  $p$

Théorème: Soient  $E, F, G$  es de dim finie, de base  $\mathcal{B}, \mathcal{C}, \mathcal{D}$ .

Pour toute application  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  et  $g \in \mathcal{L}(F, G)$

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}, \mathcal{D}}(g \circ f) = \text{Mat}_{\mathcal{C}, \mathcal{D}}(g) \times \text{Mat}_{\mathcal{B}, \mathcal{C}}(f)$$

Ainsi la composition des applications linéaires se traduit par  
 la multiplication matricielle.

Prop =  $E, F$  es de dimension  $n \geq 1$ .  $\mathcal{B}$  base de  $E$ ,  $\mathcal{C}$  base de  $F$

$f: E \rightarrow F$  application linéaire,  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{K})$

Alors  $f$  est un isomorphisme si  $A$  est inversible, dans ce  
 cas l'inverse  $A^{-1}$  de  $A$  est le schéma  $f^{-1}$  dans les bases

$$\mathcal{B} \text{ et } \mathcal{C}: \text{Mat}_{\mathcal{C}, \mathcal{B}}(f^{-1}) = \left[ \text{Mat}_{\mathcal{B}, \mathcal{C}}(f) \right]^{-1}$$

Pour les endomorphismes,  $f: E \rightarrow E$ ,  $f \in \mathcal{L}(E)$  avec  $\mathcal{L}(E)$  un  
 anneau (la multiplication et la composition des applications)

Soit la matrice  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$

$$f(e_j) = a_{1j} e_1 + \dots + a_{nj} e_n = \sum_{i=1}^n a_{ij} e_i \quad (j=1, \dots, n)$$

Un automorphisme est un endomorphisme inversible

Prop : Soit  $E$  un espace vectoriel de dim  $n \geq 1$ ,  $B$  base

l'application de  $GL(E)$  dans  $GL_n(K)$  associant à tout  $f \in GL(E)$  sa matrice dans la base  $B$  est un isomorphisme de groupe

### Changement de bases

$E$  espace vectoriel de dim fixe.  $B := (e_1, \dots, e_p)$  et  $B' := (e'_1, \dots, e'_p)$

Tout vecteur  $x \in E$  est représenté par 2 vecteurs colonnes  $X$  dans la base  $B$  et  $X'$  dans la base  $B'$

$$x = \sum_{i=1}^n x_i e_i = \sum_{i=1}^n x'_i e'_i \quad X := \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix} \quad X' := \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_p \end{pmatrix}$$

On appelle matrice de passage de  $B$  à  $B'$  la matrice de la famille  $(e'_1, \dots, e'_p)$  dans la base  $B$ . C'est une matrice carrée d'ordre  $p$ , notée  $P_{B, B'}$

Soit  $P_{ij}$  les coeff de cette matrice.

$$e'_j = \sum_{i=1}^n P_{ij} e_i \quad (j=1 \dots p)$$

La matrice de passage de  $B$  à  $B'$  est la matrice de l'application identité de  $E$  dans  $E$  dans la base  $B'$  au départ et  $B$  à l'arrivée.

$$P_{B, B'} = \text{Mat}_{B', B}(\text{Id}_E)$$

### Formule de changement de bases

Soit  $x$  vecteur de  $E$ , notons  $X$  (resp  $X'$ ) le vecteur colonne formé des composantes de  $x$  dans l'ancienne base  $B$  (resp dans la nouvelle base  $B'$ ) Alors :

$$X = P X' \quad \text{avec } P_{B, B'}$$

△ la matrice  $P$  donne  $B'$ -fonction de  $B$ .

Donc :  $P := (P_{ij})$

$$\begin{aligned}x &= \sum_{j=1}^p x_j e_j = \sum_{j=1}^p x_j \left( \sum_{i=1}^p P_{ij} e_i \right) \\ &= \sum_{i=1}^p \left( \sum_{j=1}^p P_{ij} x_j \right) e_i\end{aligned}$$

Par identification  $x_i = \sum_{j=1}^p P_{ij} x_j$  donc

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P_{11} & \dots & P_{1p} \\ \vdots & & \vdots \\ P_{p1} & \dots & P_{pp} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_p \end{pmatrix} = P X'$$

Changement de base par une application linéaire

$$A = \text{Mat}_{B, B}(f) \quad A' = \text{Mat}_{B', B'}(f) \quad P = P_{B, B'} \quad Q = Q_{B', B}$$

$$\text{alors } A' = Q^{-1} A P$$

Déterminants

$K$  est un anneau commutatif.

Def : Soit  $A$  matrice carrée d'ordre  $n \geq 1$  de coeff  $a_{ij} \in K$   
on appelle déterminant de  $A$

$$\det A = \sum_{s \in \mathcal{S}(n)} \varepsilon(s) a_{s(1),1} \dots a_{s(n),n}$$

Dans cette formule, pour toute permutation  $s \in \mathcal{S}(n)$   
 $\varepsilon(s) \in \{-1, 1\}$  est la signature de  $s$

Théorème : Notons  $c_1, \dots, c_n$  les colonnes de  $A \in M_n(K)$ . Alors

1) Soit  $j \in \mathbb{I}1, n\mathbb{I}$ , pour tout  $\lambda \in K$ , on a

$$\det(c_1, \dots, \lambda c_j, \dots, c_n) = \lambda \det(c_1, \dots, c_j, \dots, c_n)$$

Si  $c_j$  est la somme de deux colonnes  $c'$  et  $c''$

$$\det A = \det(c_1, \dots, c', \dots, c_n) + \det(c_1, \dots, c'', \dots, c_n)$$

- Si l'une des colonnes  $c_j$  est nulle alors  $\det(A) = 0$
- Si deux colonnes sont égales alors  $\det(A) = 0$
- l'échange de deux colonnes de  $A$  multiplie le déterminant par  $-1$
- Si l'on effectue une permutation  $s \in \mathcal{S}_n$  sur les colonnes de  $A$  le déterminant est multiplié par le signe  $\varepsilon(s)$  de  $s$   

$$\det(c_{\sigma(1)}, \dots, c_{\sigma(n)}) = \varepsilon(s) \det(c_1, \dots, c_n)$$
- Pour tout  $\lambda \in K$ ,  $\det(\lambda A) = \lambda^n \det(A)$